

# Projeto e Análise de Algoritmos II (MC558)

## Caminhos mínimos

Prof. Dr. Ruben Interian

# Resumo

- 1 Revisão do conteúdo e objetivo
- 2 Algoritmo de Bellman-Ford
  - Sistemas de restrições de diferença
- 3 Síntese

# Resumo

- 1 Revisão do conteúdo e objetivo
- 2 Algoritmo de Bellman-Ford
  - Sistemas de restrições de diferença
- 3 Síntese

## Revisão do conteúdo

- O problema dos **caminhos mínimos de fonte única** pode ser resolvido eficientemente quando não há **ciclos de peso negativo**.
- Os algoritmos baseados em **relaxação** usam os métodos **InitializeSingleSource** e **Relax** para construir as distâncias  $d$  e a árvore de caminhos mínimos  $\pi$ .
- O **algoritmo de Dijkstra** resolve o Problema dos Caminhos Mínimos de fonte única quando **não temos arcos de peso negativo**. Quando temos arcos negativos, o algoritmo de Dijkstra não funciona.

# Objetivo

Resolver o problema de encontrar os **caminhos mínimos de fonte única** mesmo quando há arcos de peso negativo (mas não há ciclos negativos): algoritmo de [Bellman-Ford](#).

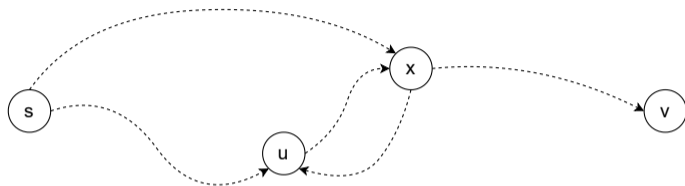
# Resumo

- 1 Revisão do conteúdo e objetivo
- 2 Algoritmo de Bellman-Ford
  - Sistemas de restrições de diferença
- 3 Síntese

# Arcos negativos e ciclos negativos

- Todos os algoritmos que vimos (baseados em **relaxação**) usam a propriedade da **subestrutura ótima de caminhos mínimos**.
- Se temos arcos negativos, é possível que existam **ciclos negativos** no grafo.
- A propriedade da subestrutura ótima **vale para grafos direcionados que não contêm ciclos de custo negativo**.

# Subestrutura ótima de caminhos mínimos: intuição (retrospectiva)



Vamos supor que o caminho  $P$  de  $s$  a  $v$  é mínimo, mas o subcaminho de  $s$  a  $u$  não é. Então existe um caminho de  $s$  a  $u$  de peso menor. Veja que ele precisa passar por  $P$  (caso contrário, haveria também um caminho menor de  $s$  a  $v$ ).

Seja um vértice  $x$  que está nesse caminho e em  $P$ .

Existe um ciclo que contém os vértices  $u$  e  $x$ . O seu custo é **negativo** (por quê?).

**A propriedade da subestrutura ótima vale para grafos direcionados que não contêm ciclos de custo negativo.**



## Arcos negativos e ciclos negativos

- O problema dos caminhos mínimos para instâncias com ciclos negativos é **NP-difícil**.
- Até agora, **ninguém conseguiu** encontrar um algoritmo eficiente para resolver nenhum problema NP-difícil. Por este motivo, vamos nos restringir ao Problema de Caminhos Mínimos **sem ciclos negativos**.
- Futuramente durante o curso veremos o significado dos conceitos: **problema NP**, **NP-completo** e **NP-difícil**.

# Algoritmo de Bellman-Ford

- Um algoritmo que resolve o problema dos caminhos mínimos quando há arcos de peso negativo, mas não **ciclos negativos**, é o algoritmo de **Bellman-Ford**.
- **Bellman-Ford** resolve o problema **mesmo se houver ciclos negativos (!)** (desde que não sejam alcançáveis por  $s$ ).
- É mais um algoritmo baseado em **relaxação**.

## Ideia do algoritmo de Bellman-Ford

**Relaxamento de caminho:** Para **todo** caminho mínimo  $(v_0, v_1, \dots, v_k)$ , vamos relaxar  $(v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$ ,  $\dots$ ,  $(v_{k-1}, v_k)$ , **nessa ordem**.

## Ideia do algoritmo de Bellman-Ford

**Relaxamento de caminho:** Para **todo** caminho mínimo  $(v_0, v_1, \dots, v_k)$ , vamos relaxar  $(v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$ ,  $\dots$ ,  $(v_{k-1}, v_k)$ , **nessa ordem**.

- 1 Se executamos **Relax** para todos os arcos:  
⇒  $(v_0, v_1)$  estaria relaxado.

# Ideia do algoritmo de Bellman-Ford

**Relaxamento de caminho:** Para **todo** caminho mínimo  $(v_0, v_1, \dots, v_k)$ , vamos relaxar  $(v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$ ,  $\dots$ ,  $(v_{k-1}, v_k)$ , **nessa ordem**.

- 1 Se executamos **Relax** para todos os arcos:  
⇒  $(v_0, v_1)$  estaria relaxado.
- 2 Se executamos novamente **Relax** para todos os arcos:  
⇒  $(v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$  estariam relaxados, **nessa ordem**.

# Ideia do algoritmo de Bellman-Ford

**Relaxamento de caminho:** Para **todo** caminho mínimo  $(v_0, v_1, \dots, v_k)$ , vamos relaxar  $(v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$ ,  $\dots$ ,  $(v_{k-1}, v_k)$ , **nessa ordem**.

- 1 Se executamos **Relax** para todos os arcos:  
⇒  $(v_0, v_1)$  estaria relaxado.
- 2 Se executamos novamente **Relax** para todos os arcos:  
⇒  $(v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$  estariam relaxados, **nessa ordem**.
- 3 Se executamos novamente **Relax** para todos os arcos:  
⇒  $(v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$ ,  $(v_2, v_3)$  estariam relaxados, **nessa ordem**.

# Ideia do algoritmo de Bellman-Ford

**Relaxamento de caminho:** Para **todo** caminho mínimo  $(v_0, v_1, \dots, v_k)$ , vamos relaxar  $(v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$ ,  $\dots$ ,  $(v_{k-1}, v_k)$ , **nessa ordem**.

- 1 Se executamos **Relax** para todos os arcos:  
⇒  $(v_0, v_1)$  estaria relaxado.
- 2 Se executamos novamente **Relax** para todos os arcos:  
⇒  $(v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$  estariam relaxados, **nessa ordem**.
- 3 Se executamos novamente **Relax** para todos os arcos:  
⇒  $(v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$ ,  $(v_2, v_3)$  estariam relaxados, **nessa ordem**.

Repetimos  $|V| - 1$  vezes ... (por quê  $|V| - 1$ ?)

# Ideia do algoritmo de Bellman-Ford

**Relaxamento de caminho:** Para **todo** caminho mínimo  $(v_0, v_1, \dots, v_k)$ , vamos relaxar  $(v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$ ,  $\dots$ ,  $(v_{k-1}, v_k)$ , **nessa ordem**.

- 1 Se executamos **Relax** para todos os arcos:  
 $\Rightarrow (v_0, v_1)$  estaria relaxado.
- 2 Se executamos novamente **Relax** para todos os arcos:  
 $\Rightarrow (v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$  estariam relaxados, **nessa ordem**.
- 3 Se executamos novamente **Relax** para todos os arcos:  
 $\Rightarrow (v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$ ,  $(v_2, v_3)$  estariam relaxados, **nessa ordem**.

Repetimos  $|V| - 1$  vezes ... (por quê  $|V| - 1$ ?)

$\Rightarrow (v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$ ,  $\dots$ ,  $(v_{k-1}, v_k)$  estarão relaxadas, **nessa ordem**.



# Ideia do algoritmo de Bellman-Ford

**Relaxamento de caminho:** Para **todo** caminho mínimo  $(v_0, v_1, \dots, v_k)$ , vamos relaxar  $(v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$ ,  $\dots$ ,  $(v_{k-1}, v_k)$ , **nessa ordem**.

- 1 Se executamos **Relax** para todos os arcos:  
 $\Rightarrow (v_0, v_1)$  estaria relaxado.
- 2 Se executamos novamente **Relax** para todos os arcos:  
 $\Rightarrow (v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$  estariam relaxados, **nessa ordem**.
- 3 Se executamos novamente **Relax** para todos os arcos:  
 $\Rightarrow (v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$ ,  $(v_2, v_3)$  estariam relaxados, **nessa ordem**.

Repetimos  $|V| - 1$  vezes ... (por quê  $|V| - 1$ ?)

$\Rightarrow (v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$ ,  $\dots$ ,  $(v_{k-1}, v_k)$  estarão relaxadas, **nessa ordem**.

Verificar se há ciclos negativos: repetir +1 vez, se um  $d[v]$  mudou  $\Rightarrow$  há ciclo negativo.

# O algoritmo de Bellman-Ford

## Entrada:

- Grafo direcionado  $G$ , função de peso nos arcos, origem  $s$ .

## Saída:

- **FALSE** se existe um ciclo negativo atingível a partir de  $s$ , ou
- **TRUE** caso contrário. Neste caso, também devolve:  
vetor  $d[v]$  de distâncias, vetor  $\pi$  (uma **árvore de caminhos mínimos**).

# Algoritmo de Bellman-Ford

---

## BellmanFord( $G, w, s$ )

---

- 1: **InitializeSingleSource**( $G, s$ )
  - 2: **para cada**  $i \in [1, 2, \dots, |V| - 1]$  **faça**
  - 3:     **para cada**  $(u, v) \in E$  **faça**
  - 4:         **Relax**( $u, v, w$ )
  - 5: **para cada**  $(u, v) \in E$  **faça**
  - 6:     **se**  $d[v] > d[u] + w(u, v)$  **então devolva** FALSE
- devolva** TRUE,  $d, \pi$
-

# Algoritmo de Bellman-Ford

---

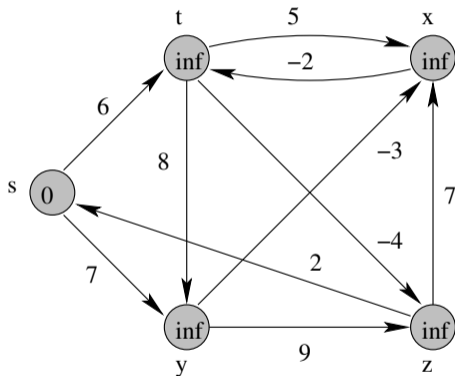
## BellmanFord( $G, w, s$ )

---

- 1: **InitializeSingleSource**( $G, s$ )
  - 2: **para cada**  $i \in [1, 2, \dots, |V| - 1]$  **faça**
  - 3:     **para cada**  $(u, v) \in E$  **faça**
  - 4:         **Relax**( $u, v, w$ )
  - 5: **para cada**  $(u, v) \in E$  **faça**
  - 6:     **se**  $d[v] > d[u] + w(u, v)$  **então devolva** **FALSE**
  - devolva** **TRUE**,  $d$ ,  $\pi$
- 

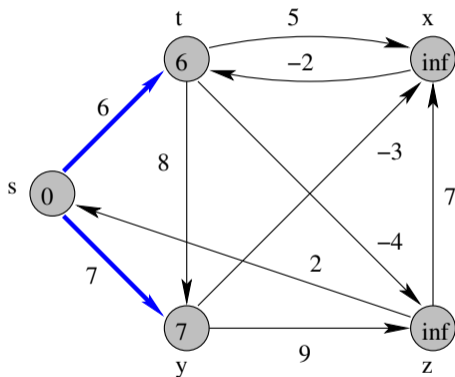
Complexidade de tempo:  $O(V \cdot E)$ .

# Algoritmo de Bellman-Ford: exemplo



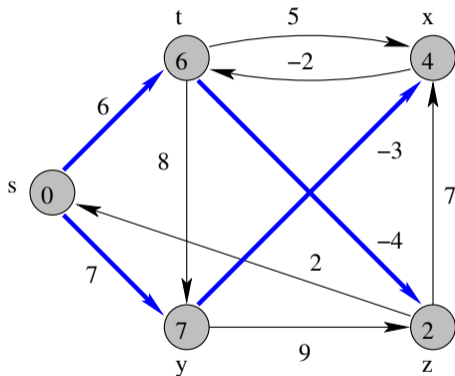
Ordem dos arcos:  $(t, x), (t, y), (t, z), (x, t), (y, x), (y, z), (z, x), (z, s), (s, t), (s, y)$ .

# Algoritmo de Bellman-Ford: exemplo



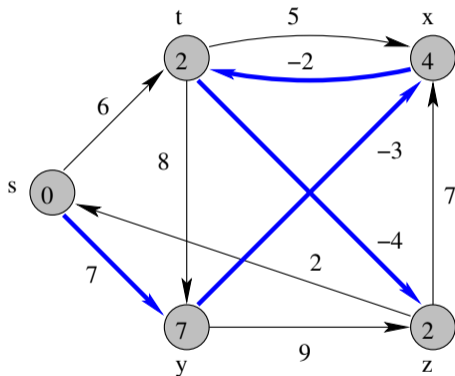
Ordem dos arcos:  $(t, x), (t, y), (t, z), (x, t), (y, x), (y, z), (z, x), (z, s), (s, t), (s, y)$ .

# Algoritmo de Bellman-Ford: exemplo



Ordem dos arcos:  $(t, x), (t, y), (t, z), (x, t), (y, x), (y, z), (z, x), (z, s), (s, t), (s, y)$ .

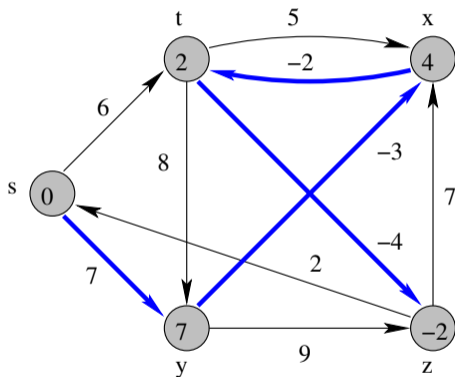
# Algoritmo de Bellman-Ford: exemplo



Ordem dos arcos:  $(t, x), (t, y), (t, z), (x, t), (y, x), (y, z), (z, x), (z, s), (s, t), (s, y)$ .



# Algoritmo de Bellman-Ford: exemplo



Ordem dos arcos:  $(t, x), (t, y), (t, z), (x, t), (y, x), (y, z), (z, x), (z, s), (s, t), (s, y)$ .

# Correção do algoritmo Bellman-Ford

## Correção do algoritmo:

**BellmanFord** devolve:

- **FALSE** se existe um ciclo negativo atingível a partir de  $s$ ,
- **TRUE** caso contrário. Neste caso devolve também:
  - Vetor  $d$  com  $d[v] = \text{dist}(s, v)$  para todo  $v \in V$ .
  - Vetor  $\pi$  definindo uma árvore de caminhos mínimos.

# Correção do algoritmo Bellman-Ford

**Caso 1:** Vamos supor que **não há ciclos negativos** atingíveis por **s**.

# Correção do algoritmo Bellman-Ford

**Caso 1:** Vamos supor que **não há ciclos negativos** atingíveis por  $s$ .

Considere um vértice  $v \in V$ , e os valores de  $d$  e  $\pi$  após o primeiro laço:

- Se  $v$  não é atingível,  $d[v] = \infty$  por **Inexistência de caminho**.
- Senão, existe caminho mínimo  $(v_0, v_1, \dots, v_k)$  de  $s = v_0$  a  $v = v_k$ .

# Correção do algoritmo Bellman-Ford

**Caso 1:** Vamos supor que **não há ciclos negativos** atingíveis por  $s$ .

Considere um vértice  $v \in V$ , e os valores de  $d$  e  $\pi$  após o primeiro laço:

- Se  $v$  não é atingível,  $d[v] = \infty$  por **Inexistência de caminho**.
- Senão, existe caminho mínimo  $(v_0, v_1, \dots, v_k)$  de  $s = v_0$  a  $v = v_k$ .
- Como o número de arcos no caminho  $k \leq |V| - 1$ ,  
 $(v_0, v_1), (v_1, v_2), \dots, (v_{k-1}, v_k)$  foram relaxados **nessa ordem**.

# Correção do algoritmo Bellman-Ford

**Caso 1:** Vamos supor que **não há ciclos negativos** atingíveis por  $s$ .

Considere um vértice  $v \in V$ , e os valores de  $d$  e  $\pi$  após o primeiro laço:

- Se  $v$  não é atingível,  $d[v] = \infty$  por **Inexistência de caminho**.
- Senão, existe caminho mínimo  $(v_0, v_1, \dots, v_k)$  de  $s = v_0$  a  $v = v_k$ .
- Como o número de arcos no caminho  $k \leq |V| - 1$ ,  
 $(v_0, v_1), (v_1, v_2), \dots, (v_{k-1}, v_k)$  foram relaxados **nessa ordem**.
- Pela prop. de **Relaxamento do caminho**,  $d[v] = \text{dist}(s, v)$ .

# Correção do algoritmo Bellman-Ford

**Caso 1:** Vamos supor que **não há ciclos negativos** atingíveis por  $s$ .

Considere um vértice  $v \in V$ , e os valores de  $d$  e  $\pi$  após o primeiro laço:

- Se  $v$  não é atingível,  $d[v] = \infty$  por **Inexistência de caminho**.
- Senão, existe caminho mínimo  $(v_0, v_1, \dots, v_k)$  de  $s = v_0$  a  $v = v_k$ .
- Como o número de arcos no caminho  $k \leq |V| - 1$ ,  
 $(v_0, v_1), (v_1, v_2), \dots, (v_{k-1}, v_k)$  foram relaxados **nessa ordem**.
- Pela prop. de **Relaxamento do caminho**,  $d[v] = \text{dist}(s, v)$ .
- Pela prop. do **Sugrafo de predecessores**,  $\pi$  induz um caminho mínimo de  $s$  a  $v$ .

# Correção do algoritmo Bellman-Ford

**Caso 1:** Vamos supor que **não há ciclos negativos** atingíveis por  $s$ .

Considere um vértice  $v \in V$ , e os valores de  $d$  e  $\pi$  após o primeiro laço:

- Se  $v$  não é atingível,  $d[v] = \infty$  por **Inexistência de caminho**.
- Senão, existe caminho mínimo  $(v_0, v_1, \dots, v_k)$  de  $s = v_0$  a  $v = v_k$ .
- Como o número de arcos no caminho  $k \leq |V| - 1$ ,  
 $(v_0, v_1), (v_1, v_2), \dots, (v_{k-1}, v_k)$  foram relaxados **nessa ordem**.
- Pela prop. de **Relaxamento do caminho**,  $d[v] = \text{dist}(s, v)$ .
- Pela prop. do **Sugrafo de predecessores**,  $\pi$  induz um caminho mínimo de  $s$  a  $v$ .
- Nesse caso, **BellmanFord** devolve **TRUE**:
  - $d[v]$  alcançou o valor  $\text{dist}(s, v)$  após o primeiro laço, pela prop. de **Convergência** ele nunca mais muda, os testes da linha 6 falham, e o algoritmo devolve **TRUE**.



# Correção do algoritmo Bellman-Ford

**Caso 2:** Vamos supor agora que **existe um ciclo negativo** alcançável por  $s$ .  
Queremos mostrar que o algoritmo devolve **FALSE**.

## Correção do algoritmo Bellman-Ford

**Caso 2:** Vamos supor agora que **existe um ciclo negativo** alcançável por  $s$ .

Queremos mostrar que o algoritmo devolve **FALSE**.

- Seja  $C = (v_0, v_1, \dots, v_k = v_0)$  um ciclo tal que

$$w(C) = \sum_{i=1}^k w(v_{i-1}, v_i) < 0$$

- Suponha por contradição que o algoritmo devolve **TRUE**.

# Correção do algoritmo Bellman-Ford

**Caso 2:** Vamos supor agora que **existe um ciclo negativo** alcançável por  $s$ .

Queremos mostrar que o algoritmo devolve **FALSE**.

- Seja  $C = (v_0, v_1, \dots, v_k = v_0)$  um ciclo tal que

$$w(C) = \sum_{i=1}^k w(v_{i-1}, v_i) < 0$$

- Suponha por contradição que o algoritmo devolve **TRUE**.
- Como relaxamos cada arco  $(v_{i-1}, v_i)$ ,

$$d[v_i] \leq d[v_{i-1}] + w(v_{i-1}, v_i)$$

# Correção do algoritmo Bellman-Ford

**Somando as desigualdades** anteriores para cada arco do ciclo:

$$\sum_{i=1}^k d[v_i] \leq \sum_{i=1}^k (d[v_{i-1}] + w(v_{i-1}, v_i))$$
$$\sum_{i=1}^k d[v_i] \leq \sum_{i=1}^k d[v_{i-1}] + \sum_{i=1}^k w(v_{i-1}, v_i).$$

# Correção do algoritmo Bellman-Ford

**Somando as desigualdades** anteriores para cada arco do ciclo:

$$\sum_{i=1}^k d[v_i] \leq \sum_{i=1}^k (d[v_{i-1}] + w(v_{i-1}, v_i))$$
$$\sum_{i=1}^k d[v_i] \leq \sum_{i=1}^k d[v_{i-1}] + \sum_{i=1}^k w(v_{i-1}, v_i).$$

Como temos um ciclo ( $v_0 = v_k$ ),  $\sum_{i=1}^k d[v_i] = \sum_{i=1}^k d[v_{i-1}]$ .

# Correção do algoritmo Bellman-Ford

**Somando as desigualdades** anteriores para cada arco do ciclo:

$$\sum_{i=1}^k d[v_i] \leq \sum_{i=1}^k (d[v_{i-1}] + w(v_{i-1}, v_i))$$

$$\sum_{i=1}^k d[v_i] \leq \sum_{i=1}^k d[v_{i-1}] + \sum_{i=1}^k w(v_{i-1}, v_i).$$

Como temos um ciclo ( $v_0 = v_k$ ),  $\sum_{i=1}^k d[v_i] = \sum_{i=1}^k d[v_{i-1}]$ . Então:

$$0 \leq \sum_{i=1}^k w(v_{i-1}, v_i) = w(C).$$

# Correção do algoritmo Bellman-Ford

**Somando as desigualdades** anteriores para cada arco do ciclo:

$$\sum_{i=1}^k d[v_i] \leq \sum_{i=1}^k (d[v_{i-1}] + w(v_{i-1}, v_i))$$
$$\sum_{i=1}^k d[v_i] \leq \sum_{i=1}^k d[v_{i-1}] + \sum_{i=1}^k w(v_{i-1}, v_i).$$

Como temos um ciclo ( $v_0 = v_k$ ),  $\sum_{i=1}^k d[v_i] = \sum_{i=1}^k d[v_{i-1}]$ . Então:

$$0 \leq \sum_{i=1}^k w(v_{i-1}, v_i) = w(C).$$

**Contradição** (pois  $C$  é um ciclo negativo). O algoritmo devolve **FALSE**.

# Problema

**Problema.** Uma empresa industrial quer produzir um produto  $X$  em larga escala usando uma linha de montagem. Um conjunto de etapas precisam ser executadas para produzir cada produto, e o empresário quer organizar a execução de todas as etapas do processo de produção. Porém, ele sabe que diversas etapas possuem restrições de tempo. Por exemplo, a etapa 5 precisa ser executada 2 horas depois da etapa 4; a etapa 8 precisa ser executada 24 horas depois da etapa 2.



# Problema

**Problema.** Uma empresa industrial quer produzir um produto  $X$  em larga escala usando uma linha de montagem. Um conjunto de etapas precisam ser executadas para produzir cada produto, e o empresário quer organizar a execução de todas as etapas do processo de produção. Porém, ele sabe que diversas etapas possuem restrições de tempo. Por exemplo, a etapa 5 precisa ser executada 2 horas depois da etapa 4; a etapa 8 precisa ser executada 24 horas depois da etapa 2.

**Variantes.** Eventos durante um congresso: você precisa  $X$  minutos para imprimir os diplomas, os avaliadores precisam  $Y$  minutos para votar os melhores trabalhos.

# Problema

**Problema.** Uma empresa industrial quer produzir um produto  $X$  em larga escala usando uma linha de montagem. Um conjunto de etapas precisam ser executadas para produzir cada produto, e o empresário quer organizar a execução de todas as etapas do processo de produção. Porém, ele sabe que diversas etapas possuem restrições de tempo. Por exemplo, a etapa 5 precisa ser executada 2 horas depois da etapa 4; a etapa 8 precisa ser executada 24 horas depois da etapa 2.

**Variantes.** Eventos durante um congresso: você precisa  $X$  minutos para imprimir os diplomas, os avaliadores precisam  $Y$  minutos para votar os melhores trabalhos.

Vamos **modelar o problema** usando variáveis e desigualdades:

- $x_i$  representa o momento de tempo da etapa  $i$ ;
- Etapa  $j$  precisa ser executada  $b$  horas depois da etapa  $i$ :

$$x_j \geq x_i + 2, \text{ ou } x_j - x_i \geq 2, \text{ ou } x_i - x_j \leq -2.$$

# Sistemas de restrições de diferença

$$x_1 - x_2 \leq 0$$

$$x_1 - x_5 \leq -1$$

$$x_2 - x_5 \leq 1$$

$$x_3 - x_1 \leq 5$$

$$x_4 - x_1 \leq 4$$

$$x_4 - x_3 \leq -1$$

$$x_5 - x_3 \leq -3$$

$$x_5 - x_4 \leq -3$$

# Sistemas de restrições de diferença

$$x_1 - x_2 \leq 0$$

$$x_1 - x_5 \leq -1$$

$$x_2 - x_5 \leq 1$$

$$x_3 - x_1 \leq 5$$

$$x_4 - x_1 \leq 4$$

$$x_4 - x_3 \leq -1$$

$$x_5 - x_3 \leq -3$$

$$x_5 - x_4 \leq -3$$

Vamos usar algoritmos para o problema de **caminhos mínimos** para resolver o sistema, i.e., é encontrar  $x_1, x_2, \dots, x_n$  que satisfaçam todas as desigualdades.

# Sistemas de restrições de diferença

Podemos reescrever as restrições de forma matricial:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 5 \\ 4 \\ -1 \\ -3 \\ -3 \end{pmatrix}$$

# Sistemas de restrições de diferença

Podemos reescrever as restrições de forma matricial:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 5 \\ 4 \\ -1 \\ -3 \\ -3 \end{pmatrix}$$

Algumas soluções:  $x = (-5, -3, 0, -1, -4)$ ,

# Sistemas de restrições de diferença

Podemos reescrever as restrições de forma matricial:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 5 \\ 4 \\ -1 \\ -3 \\ -3 \end{pmatrix}$$

Algumas soluções:  $x = (-5, -3, 0, -1, -4)$ ,  $x' = (0, 2, 5, 4, 1)$ , ...

# Sistemas de restrições de diferença

## Propriedade

Seja  $x = (x_1, \dots, x_n)$  uma solução de um sistema de restrições de diferença  $Ax \leq b$  e  $d$  uma constante. Então

$$x + d = (x_1 + d, \dots, x_n + d)$$

também é uma solução de  $Ax \leq b$ .



# Sistemas de restrições de diferença

## Propriedade

Seja  $x = (x_1, \dots, x_n)$  uma solução de um sistema de restrições de diferença  $Ax \leq b$  e  $d$  uma constante. Então

$$x + d = (x_1 + d, \dots, x_n + d)$$

também é uma solução de  $Ax \leq b$ .

Veja que  $(x_j + d) - (x_i + d) = x_j - x_i$ , para cada par  $x_i, x_j$  em cada desigualdade. ■

# Sistemas de restrições de diferença

## Propriedade

Seja  $x = (x_1, \dots, x_n)$  uma solução de um sistema de restrições de diferença  $Ax \leq b$  e  $d$  uma constante. Então

$$x + d = (x_1 + d, \dots, x_n + d)$$

também é uma solução de  $Ax \leq b$ .

Veja que  $(x_j + d) - (x_i + d) = x_j - x_i$ , para cada par  $x_i, x_j$  em cada desigualdade. ■

Mostraremos a seguir como encontrar uma solução de um sistema  $Ax \leq b$  de restrições de diferença resolvendo o problema de **caminhos mínimos**.

# Grafo de restrições

Construímos o chamado **grafo de restrições**:

- 1 Primeiro criamos um grafo em que:
  - Cada vértice  $v_i$  corresponde a uma variável  $x_i$ ;
  - Cada arco  $(v_i, v_j)$  com custo  $b_k$  corresponde a uma restrição  $x_j - x_i \leq b_k$ .

# Grafo de restrições

Construímos o chamado **grafo de restrições**:

- 1 Primeiro criamos um grafo em que:
  - Cada vértice  $v_i$  corresponde a uma variável  $x_i$ ;
  - Cada arco  $(v_i, v_j)$  com custo  $b_k$  corresponde a uma restrição  $x_j - x_i \leq b_k$ .
- 2 Agora adicionamos um vértice especial  $v_0$  e uma aresta de  $v_0$  a cada outro vértice  $v_j$  com custo 0.

# Grafo de restrições

Formalmente, dado o sistema  $Ax \leq b$  de restrições de diferença, construímos o grafo direcionado  $G = (V, E)$  tal que

- $V = \{v_0, v_1, \dots, v_n\}$ ;
- $E = \{(v_i, v_j) : x_j - x_i \leq b_k \text{ é restrição}\} \cup \{(v_0, v_1), \dots, (v_0, v_n)\}$ .

# Grafo de restrições

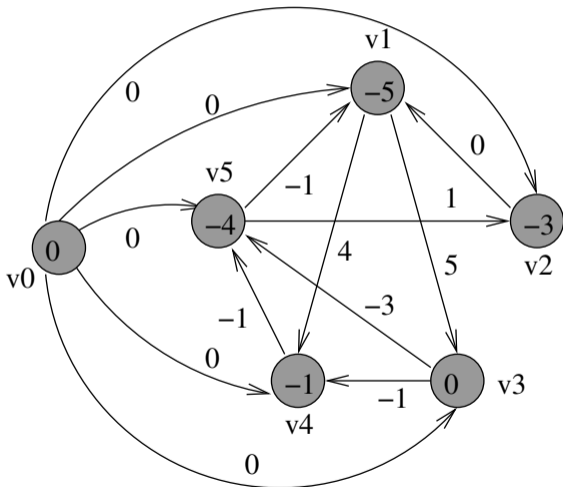
Formalmente, dado o sistema  $Ax \leq b$  de restrições de diferença, construímos o grafo direcionado  $G = (V, E)$  tal que

- $V = \{v_0, v_1, \dots, v_n\}$ ;
- $E = \{(v_i, v_j) : x_j - x_i \leq b_k \text{ é restrição}\} \cup \{(v_0, v_1), \dots, (v_0, v_n)\}$ .

E associamos os custos:

- $w(v_i, v_j) = \begin{cases} b_k & \text{se } x_j - x_i \leq b_k \text{ é restrição} \\ 0 & \text{se } i = 0 \end{cases}$

# Grafo de restrições



# Grafo de restrições

Seja  $Ax \leq b$  um sistema de restrições de diferença e  $G = (V, E)$  o grafo de restrições associado a esse sistema. Então:

- Se  $G$  não contém ciclos negativos, então

$$x = (\text{dist}(v_0, v_1), \text{dist}(v_0, v_2), \dots, \text{dist}(v_0, v_n))$$

é uma solução viável do sistema;

- Se  $G$  contém ciclos negativos, então o sistema não possui solução viável.



## Resolvendo um sistema de restrições de diferença

Para **resolver o sistema** de restrições de diferença, basta resolver caminhos mínimos:

- Executar **BellmanFord** a partir de  $v_0$  no grafo de restrições  $G$ .
- Todo vértice é alcançável de  $v_0$ : se há ciclo negativo, o algoritmo devolve **FALSE**.
- Se não há ciclo negativo, então a solução é  $x = (d[v_1], d[v_2], \dots, d[v_n])$ .

# Resolvendo um sistema de restrições de diferença

Para **resolver o sistema** de restrições de diferença, basta resolver caminhos mínimos:

- Executar **BellmanFord** a partir de  $v_0$  no grafo de restrições  $G$ .
- Todo vértice é alcançável de  $v_0$ : se há ciclo negativo, o algoritmo devolve **FALSE**.
- Se não há ciclo negativo, então a solução é  $x = (d[v_1], d[v_2], \dots, d[v_n])$ .

Tempo de execução do algoritmo:

- A matriz  $A$  tem dimensões  $m \times n$ .

# Resolvendo um sistema de restrições de diferença

Para **resolver o sistema** de restrições de diferença, basta resolver caminhos mínimos:

- Executar **BellmanFord** a partir de  $v_0$  no grafo de restrições  $G$ .
- Todo vértice é alcançável de  $v_0$ : se há ciclo negativo, o algoritmo devolve **FALSE**.
- Se não há ciclo negativo, então a solução é  $x = (d[v_1], d[v_2], \dots, d[v_n])$ .

Tempo de execução do algoritmo:

- A matriz  $A$  tem dimensões  $m \times n$ .
- $G$  possui  $n + 1$  vértices e  $n + m$  arestas.

## Resolvendo um sistema de restrições de diferença

Para **resolver o sistema** de restrições de diferença, basta resolver caminhos mínimos:

- Executar **BellmanFord** a partir de  $v_0$  no grafo de restrições  $G$ .
- Todo vértice é alcançável de  $v_0$ : se há ciclo negativo, o algoritmo devolve **FALSE**.
- Se não há ciclo negativo, então a solução é  $x = (d[v_1], d[v_2], \dots, d[v_n])$ .

Tempo de execução do algoritmo:

- A matriz  $A$  tem dimensões  $m \times n$ .
- $G$  possui  $n + 1$  vértices e  $n + m$  arestas.
- O tempo de execução de **BellmanFord** em  $G$  é  $O((n + 1)(n + m)) = O(n^2 + nm)$ .

# Resumo

- 1 Revisão do conteúdo e objetivo
  
- 2 Algoritmo de Bellman-Ford
  - Sistemas de restrições de diferença
  
- 3 Síntese

# Síntese

- O algoritmo de **Bellman-Ford** resolve o problema de encontrar os **caminhos mínimos de fonte única**, mesmo quando há arcos de peso negativo (mas não há ciclos negativos).
- O algoritmo de **Bellman-Ford** consegue identificar quando há ciclo negativo alcançável a partir do vértice inicial, e nesse caso devolve **FALSE**.
- **Sistemas de restrições de diferença** podem ser resolvidos por meio de uma aplicação direta do algoritmo de **Bellman-Ford** no grafo de restrições.

# Material bibliográfico e exercícios

T. Cormen et al. Algoritmos - Teoria e Prática (3a ed.). – **Cap. 24**

**Exercícios:** ver exercícios no final dos (sub)capítulos do Cap. 24.

# Dúvidas

Dúvidas?