

# Projeto e Análise de Algoritmos II (MC558)

## Classes de Problemas

Prof. Dr. Ruben Interian

# Resumo

- 1 Revisão do conteúdo e objetivo
- 2 Provas de  $\mathcal{NP}$ -completude
- 3 Complexidade de espaço
- 4 Quiz
- 5 Síntese

# Resumo

- 1 Revisão do conteúdo e objetivo
- 2 Provas de  $\mathcal{NP}$ -completude
- 3 Complexidade de espaço
- 4 Quiz
- 5 Síntese

# Revisão do conteúdo

- Diversos problemas que são  $\mathcal{NP}$ -completos.
- A descoberta de um algoritmo eficiente para um deles implica automaticamente na existência de algoritmo eficiente para todos eles.
- Perceber ou mostrar a  $\mathcal{NP}$ -completude de um problema é a forma que temos para atestar que o problema é complexo.

# Objetivo

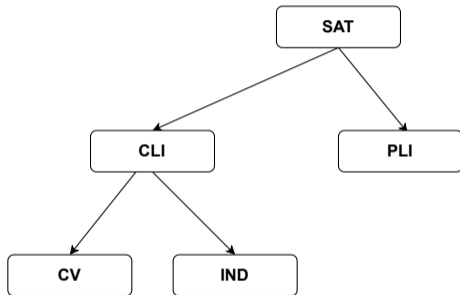
## Responder à pergunta:

- Como identificar um problema complexo? Como mostrar que ele é complexo?
  - “Eu não consigo resolver” não é suficiente!

# Resumo

- 1 Revisão do conteúdo e objetivo
- 2 Provas de  $\mathcal{NP}$ -completude
- 3 Complexidade de espaço
- 4 Quiz
- 5 Síntese

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: nosso estado da arte



# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: DS

## Problema do conjunto dominante (DS) Versão de decisão

Dado um grafo não-direcionado  $G = (V, E)$ , e um valor inteiro  $k$ , decidir se  $G$  contém um conjunto dominante com  $k$  vértices.

**Lembrando:** Um conjunto dominante em  $G$  é um conjunto de vértices  $S$  tal que cada vértice  $v \notin S$  é adjacente a pelo menos um vértice em  $S$ . Geralmente temos interesse no **menor** conjunto dominante.

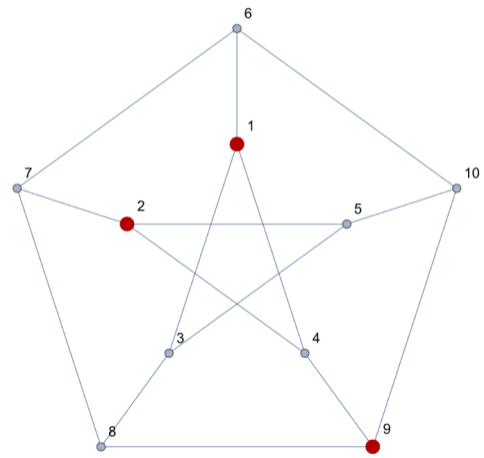
### Teorema

DS é  $\mathcal{NP}$ -completo.



# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: DS

**Exemplo** de instância do problema do conjunto dominante



# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: DS

- **DS**  $\in \mathcal{NP}$ , pois existe um algoritmo determinístico que, dado um conjunto de vértices  $S$  de um grafo, verifica, em tempo polinomial, se eles são um conjunto dominante **checando se** entre os adjacentes de **cada vértice** tem pelo menos um vértice que está em  $S$ .

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: DS

- **DS**  $\in \mathcal{NP}$ , pois existe um algoritmo determinístico que, dado um conjunto de vértices  $S$  de um grafo, verifica, em tempo polinomial, se eles são um conjunto dominante **checando se** entre os adjacentes de **cada vértice** tem pelo menos um vértice que está em  $S$ .
- **DS**  $\in \mathcal{NP}$ -difícil.
  - Precisamos escolher um problema do qual faremos a redução.

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: DS

- **DS**  $\in \mathcal{NP}$ , pois existe um algoritmo determinístico que, dado uma conjunto de vértices  $S$  de um grafo, verifica, em tempo polinomial, se eles são um conjunto dominante **checando se** entre os adjacentes de **cada vértice** tem pelo menos um vértice que está em  $S$ .
- **DS**  $\in \mathcal{NP}$ -difícil.
  - Precisamos escolher um problema do qual faremos a redução.

Vamos provar que **DS**  $\in \mathcal{NP}$ -difícil mostrando que **CV**  $\propto_{\text{poli}}$  **DS**.

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: DS

**Transformação da instância do CV em uma instância DS.**

Seja  $G = (V, E)$ ,  $k$  uma instância do **CV**. Construa uma instância do **DS** formada por um grafo  $G' = (V', E')$ , e pelo mesmo inteiro  $k$ .

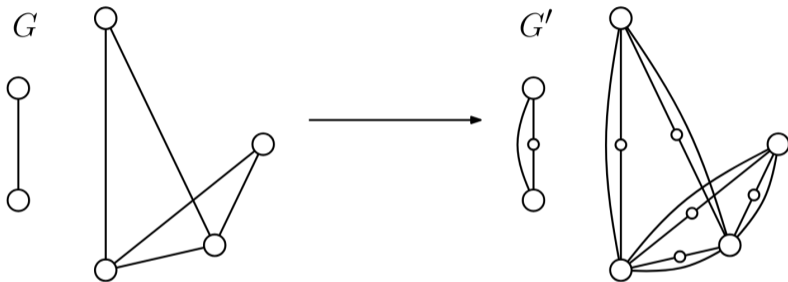
**Vértices de  $G'$ :**

- Todo vértice de  $G$  também é vértice de  $G'$ .  
Além disso, criaremos um vértice  $v_{ij}$  para cada aresta  $(i, j)$  em  $E$ .
- Se  $V_A$  é o conjunto de vértices criados dessa forma, então  $V' = V \cup V_A$ .

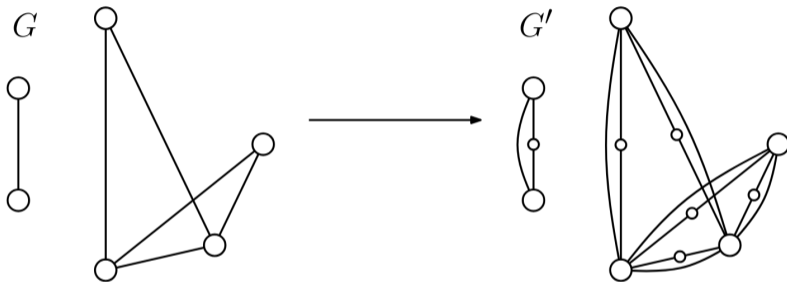
**Arestas de  $G'$ :**

- Toda aresta de  $G$  também é aresta de  $G'$ .  
Além disso, para cada vértice  $v_{ij} \in V_A$  criaremos duas arestas:  $(v_{ij}, i)$  e  $(v_{ij}, j)$ .
- Se  $E_A$  é o conjunto das arestas criadas desta forma,  $E' = E \cup E_A$ .

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: DS



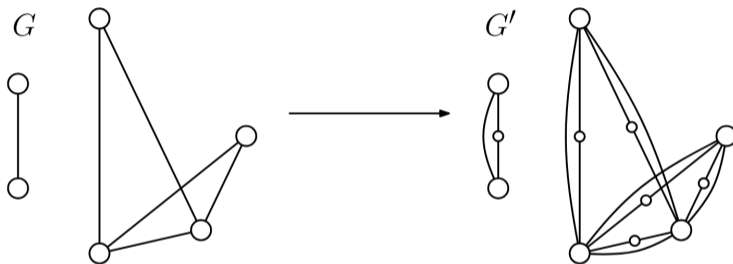
Se  $|V| = n$  e  $|E| = m$ , a instância de entrada de **DS** é obtida em  $O(n + m)$ .

Provas de  $\mathcal{NP}$ -completude: **DS**

Se  $|V| = n$  e  $|E| = m$ , a instância de entrada de **DS** é obtida em  $O(n + m)$ .

$G, k$  é SIM para **CV**  $\Leftrightarrow G', k$  é SIM para **DS**

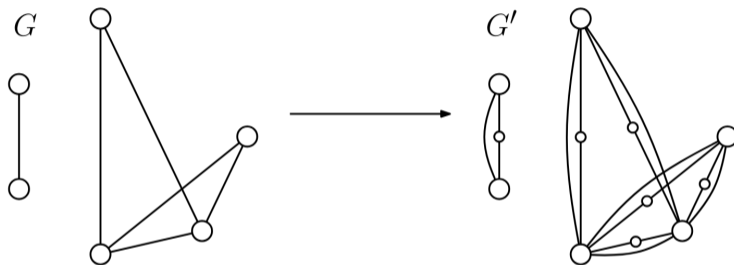
Existe uma CV de tamanho  $k$  em  $G$   $\Leftrightarrow$  Existe um DS de tamanho  $k$  em  $G'$

Provas de  $\mathcal{NP}$ -completude: DS

Existe uma CV de tamanho  $k$  em  $G \Leftrightarrow$  Existe um DS de tamanho  $k$  em  $G'$

$\Leftarrow$  Seja  $D$  um conjunto dominante com  $k$  vértices em  $G'$ . Se  $D$  possui algum vértice criado  $v_{ij}$ , podemos substituir  $v_{ij}$  por  $i$  (ou por  $j$ ). Podemos supor então que  $D$  apenas possui vértices de  $V$ . Como  $D$  domina a todos os vértices novos,  $D$  possui ao menos um vértice de cada aresta em  $E$ , portanto  $D$  é uma cobertura de vértices.

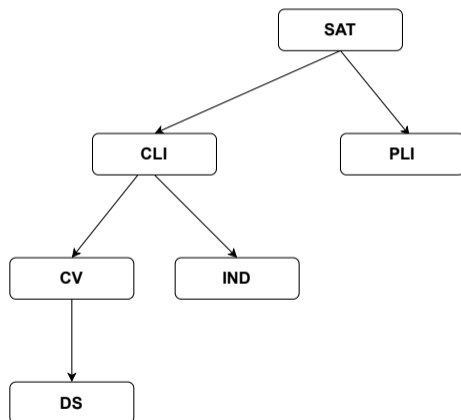


Provas de  $\mathcal{NP}$ -completude: DS

Existe uma CV de tamanho  $k$  em  $G \Leftrightarrow$  Existe um DS de tamanho  $k$  em  $G'$

$\Rightarrow$  Seja  $C$  uma cobertura de vértices com  $k$  vértices em  $G$ . Então, cada aresta está coberta por  $C$  (possui um extremo em  $C$ ), e todos os vértices em  $G'$  estão dominados, incluindo os vértices em  $V$  e os vértices criados em  $V_A$ .

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: nosso estado da arte



# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 3SAT

## Problema da 3-satisfatibilidade (3SAT)

*Dada uma fórmula lógica  $\mathcal{F}$  na forma normal conjuntiva, cada cláusula contendo exatamente 3 literais, decidir se existe uma atribuição de valores às variáveis de modo que  $\mathcal{F} = 1$ .*

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 3SAT

## Teorema

**3SAT** é  $\mathcal{NP}$ -completo.

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 3SAT

## Teorema

**3SAT** é  $\mathcal{NP}$ -completo.

- É evidente que **3SAT**  $\in \mathcal{NP}$ , pois **SAT**  $\in \mathcal{NP}$  e **3SAT** é caso particular de **SAT**. Podemos usar o mesmo algoritmo verificador de **SAT** para **3SAT**.

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 3SAT

## Teorema

**3SAT** é  $\mathcal{NP}$ -completo.

- É evidente que **3SAT**  $\in \mathcal{NP}$ , pois **SAT**  $\in \mathcal{NP}$  e **3SAT** é caso particular de **SAT**. Podemos usar o mesmo algoritmo verificador de **SAT** para **3SAT**.
- **3SAT**  $\in \mathcal{NP}$ -difícil, pois **SAT**  $\propto_{\text{poli}}$  **3SAT**.
  - Esse fato não parece nada obvio...

Omitiremos essa redução aqui. Ver no Capítulo 11.4 do Manber.

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 3SAT

OK, sabemos que **3SAT** é  $\mathcal{NP}$ -completo.

Mas **1SAT**, **2SAT**?...

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 3SAT

OK, sabemos que **3SAT** é  $\mathcal{NP}$ -completo.

Mas **1SAT**, **2SAT**?...

- **1SAT**:  $\mathcal{F} = x_1 \cdot x_2 \cdot \dots \cdot x_n$ . Quando  $\mathcal{F} = 1$ ?
  - $\mathcal{F} = 1$  se cada  $x_i = 1$  para todo  $i = 1, \dots, n$ . Bem fácil de resolver.



# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 3SAT

OK, sabemos que **3SAT** é  $\mathcal{NP}$ -completo.

Mas **1SAT**, **2SAT**?...

- **1SAT**:  $\mathcal{F} = x_1 \cdot x_2 \cdot \dots \cdot x_n$ . Quando  $\mathcal{F} = 1$ ?
  - $\mathcal{F} = 1$  se cada  $x_i = 1$  para todo  $i = 1, \dots, n$ . Bem fácil de resolver.
- **2SAT**:  $\mathcal{F} = (x_i + x_j) \cdot \dots \cdot (x_k + x_l)$ .
  - Será que **2SAT** é  $\mathcal{NP}$ -completo?

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 3SAT

OK, sabemos que **3SAT** é  $\mathcal{NP}$ -completo.

Mas **1SAT**, **2SAT**?...

- **1SAT**:  $\mathcal{F} = x_1 \cdot x_2 \cdot \dots \cdot x_n$ . Quando  $\mathcal{F} = 1$ ?
  - $\mathcal{F} = 1$  se cada  $x_i = 1$  para todo  $i = 1, \dots, n$ . Bem fácil de resolver.
- **2SAT**:  $\mathcal{F} = (x_i + x_j) \cdot \dots \cdot (x_k + x_l)$ .
  - Será que **2SAT** é  $\mathcal{NP}$ -completo?  
**Não**. Existe um algoritmo determinístico polinomial para resolver **2SAT**!

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 2SAT

**2SAT**  $\in \mathcal{P}$ .

$$\mathcal{F} = (a + \bar{b}) \cdot (\bar{a} + b) \cdot (\bar{a} + \bar{b}) \cdot (a + \bar{c}).$$

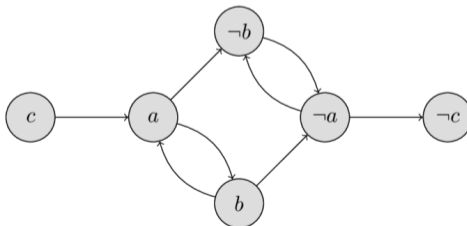
- Veja que  $x + y$  é equivalente a  $\bar{x} \Rightarrow y$ , e também equivalente a  $\bar{y} \Rightarrow x$ .
- Cada cláusula vira duas implicações. No exemplo, são oito implicações ao todo.

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 2SAT

**2SAT**  $\in \mathcal{P}$ .

$$\mathcal{F} = (a + \bar{b}) \cdot (\bar{a} + b) \cdot (\bar{a} + \bar{b}) \cdot (a + \bar{c}).$$

- Veja que  $x + y$  é equivalente a  $\bar{x} \Rightarrow y$ , e também equivalente a  $\bar{y} \Rightarrow x$ .
- Cada cláusula vira duas implicações. No exemplo, são oito implicações ao todo.
- Vamos criar um grafo direcionado  $G = (V, E)$ . Para cada variável teremos dois vértices, por exemplo,  $a$  é um vértice e  $\bar{a}$  é outro vértice. Teremos seis vértices.
- As implicações são os arcos. O número de arcos é o dobro do número de cláusulas.

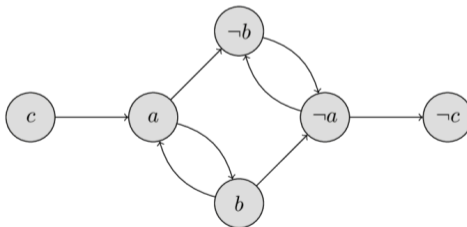


# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 2SAT

**2SAT**  $\in \mathcal{P}$ .

$$\mathcal{F} = (a + \bar{b}) \cdot (\bar{a} + b) \cdot (\bar{a} + \bar{b}) \cdot (a + \bar{c}).$$

- Se neste grafo, temos uma variável  $a$  alcançável a partir de  $\bar{a}$ , e  $\bar{a}$  alcançável a partir de  $a$ , não há solução do **2SAT**. Isso significaria  $a \Leftrightarrow \bar{a}$ !
- O problema fica reduzido a encontrar vértices mutuamente alcançáveis em  $G$ .

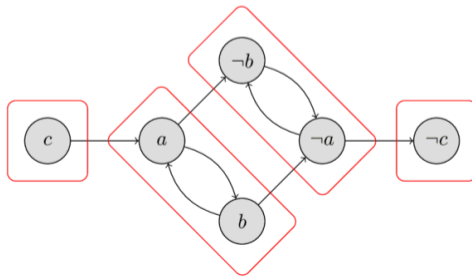


# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 2SAT

**2SAT**  $\in \mathcal{P}$ .

$$\mathcal{F} = (a + \bar{b}) \cdot (\bar{a} + b) \cdot (\bar{a} + \bar{b}) \cdot (a + \bar{c}).$$

- Se neste grafo, temos uma variável  $a$  alcançável a partir de  $\bar{a}$ , e  $\bar{a}$  alcançável a partir de  $a$ , não há solução do **2SAT**. Isso significaria  $a \Leftrightarrow \bar{a}$ !
- O problema fica reduzido a encontrar vértices mutuamente alcançáveis em  $G$ .
- Este é o problema de encontrar **componentes fortemente conexas** em  $G$ .
- É possível resolver **CFC** em tempo linear (lembre o algoritmo visto em aula)!

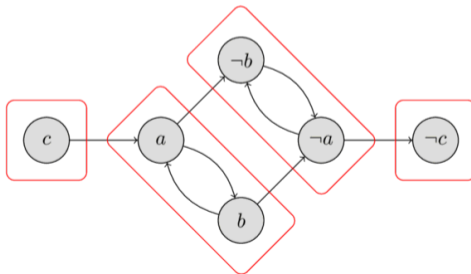


# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 2SAT

**2SAT**  $\in \mathcal{P}$ .

$$\mathcal{F} = (a + \bar{b}) \cdot (\bar{a} + b) \cdot (\bar{a} + \bar{b}) \cdot (a + \bar{c}).$$

- Neste exemplo em particular, todos os pares das variáveis e as suas negações estão em componentes diferentes.
- Portanto,  $\mathcal{F}$  é satisfatível. Mas como encontrar a solução?



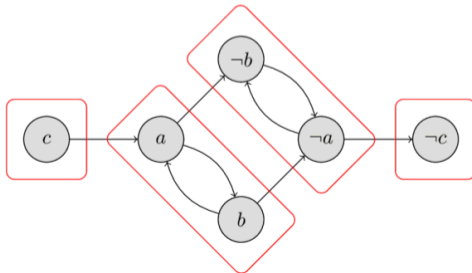
# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 2SAT

2SAT  $\in \mathcal{P}$ .

$$\mathcal{F} = (a + \bar{b}) \cdot (\bar{a} + b) \cdot (\bar{a} + \bar{b}) \cdot (a + \bar{c}).$$

- Neste exemplo em particular, todos os pares das variáveis e as suas negações estão em componentes diferentes.
- Portanto,  $\mathcal{F}$  é satisfatível. Mas como encontrar a solução?
- Simples: faça uma ordenação topológica.

$\text{comp}[x] < \text{comp}[\bar{x}]$  ( $x$  aparece antes de  $\bar{x}$ )  $\Rightarrow x = \text{False}$ . Senão,  $x = \text{True}$ .





# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 3SAT

## Resumo:

- 2SAT  $\in \mathcal{P}$ .
- 3SAT  $\in \mathcal{NP}$ -completo.

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: 3SAT

## Resumo:

- 2SAT  $\in \mathcal{P}$ .
- 3SAT  $\in \mathcal{NP}$ -completo.

Em muitos livros e estudos, ao invés de usar reduções a partir de **SAT**, são usadas reduções a partir de **3SAT**. Algumas até ficam mais fáceis!

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: **3SAT** e problemas relacionados

## Problema da $k$ -coloração (**kCOL**)

Dado um grafo  $G = (V, E)$ , decidir se  $G$  possui uma coloração válida com  $k$  cores.

**Lembrando:** Uma **coloração válida** de um grafo é uma atribuição de cores aos seus vértices tal que dois vértices adjacentes tenham cores distintas. Existe o problema da 2-coloração (**2COL**), 3-coloração (**3COL**)...

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: **3SAT** e problemas relacionados

## Problema da $k$ -coloração (**kCOL**)

Dado um grafo  $G = (V, E)$ , decidir se  $G$  possui uma coloração válida com  $k$  cores.

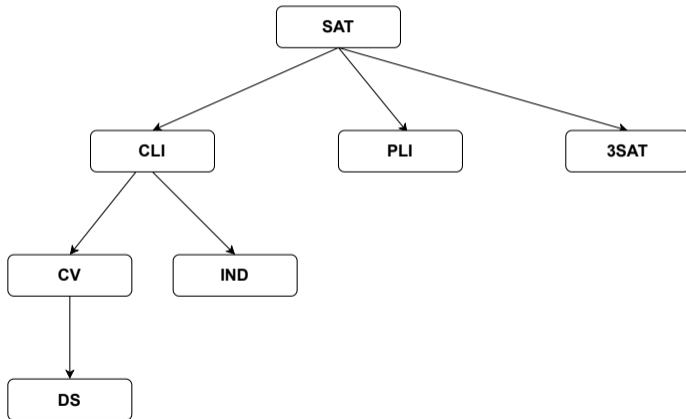
**Lembrando:** Uma **coloração válida** de um grafo é uma atribuição de cores aos seus vértices tal que dois vértices adjacentes tenham cores distintas. Existe o problema da 2-coloração (**2COL**), 3-coloração (**3COL**)...

Surpreendentemente, temos de novo:

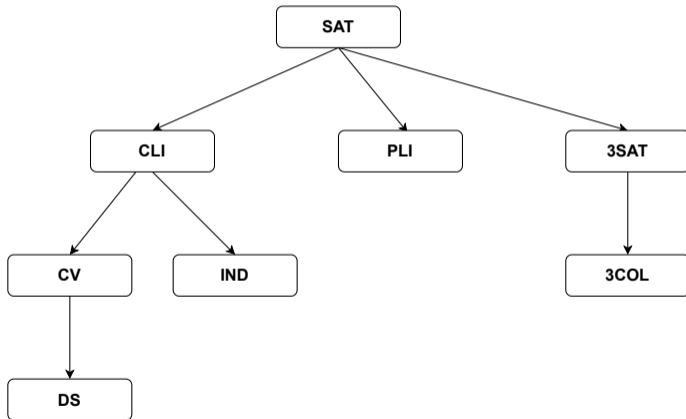
- **2COL**  $\in \mathcal{P}$  (Que problema já visto é esse?).
- **3COL**  $\in \mathcal{NP}$ -completo, pois **3SAT**  $\propto_{\text{poli}}$  **3COL**.

Ver **3SAT**  $\propto_{\text{poli}}$  **3COL** no Capítulo 11.4 do Manber.

# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: nosso estado da arte



# Provas de $\mathcal{NP}$ -completude: nosso estado da arte



## Outros problemas $\mathcal{NP}$ -completos

- **Caminho Hamiltoniano:** (não confundir com Caminho Euleriano, que  $\in \mathcal{P}$ )  
*Dado um grafo não-direcionado  $G = (V, E)$ , decidir se  $G$  contém um caminho que passa uma única vez por todos os vértices.*

## Outros problemas $\mathcal{NP}$ -completos

- **Caminho Hamiltoniano:** (não confundir com Caminho Euleriano, que  $\in \mathcal{P}$ )  
*Dado um grafo não-direcionado  $G = (V, E)$ , decidir se  $G$  contém um caminho que passa uma única vez por todos os vértices.*
- **Ciclo Hamiltoniano:**  
*Dado um grafo não-direcionado  $G = (V, E)$ , decidir se  $G$  contém um ciclo que passa uma única vez por todos os vértices.*



## Outros problemas $\mathcal{NP}$ -completos

- **Caminho Hamiltoniano:** (não confundir com Caminho Euleriano, que  $\in \mathcal{P}$ )  
*Dado um grafo não-direcionado  $G = (V, E)$ , decidir se  $G$  contém um caminho que passa uma única vez por todos os vértices.*
- **Ciclo Hamiltoniano:**  
*Dado um grafo não-direcionado  $G = (V, E)$ , decidir se  $G$  contém um ciclo que passa uma única vez por todos os vértices.*
- Podemos mostrar que esses dois problemas são  $\mathcal{NP}$ -completos usando uma redução polinomial do problema **CV**. Há outra redução do problema **3SAT**.

## Outros problemas $\mathcal{NP}$ -completos

- Problema do **Caixeiro-Viajante** (TSP)

**Relato original:** Um caixeiro precisa viajar para  $n$  cidades e retornar ao ponto de partida. Qual rota ele deve seguir para minimizar a distância percorrida?

(O número de rotas possíveis pode ser até  $n!$ .)

## Outros problemas $\mathcal{NP}$ -completos

- Problema do **Caixeiro-Viajante** (TSP)

**Relato original:** Um caixeiro precisa viajar para  $n$  cidades e retornar ao ponto de partida. Qual rota ele deve seguir para minimizar a distância percorrida?

(O número de rotas possíveis pode ser até  $n!$ .)

Versão de **otimização:**

*Dado um grafo não-direcionado e ponderado  $G = (V, E)$ , com custos  $d_e$  nas arestas, encontrar um ciclo hamiltoniano de custo mínimo.*

## Outros problemas $\mathcal{NP}$ -completos

- Problema do **Caixeiro-Viajante** (TSP)

**Relato original:** Um caixeiro precisa viajar para  $n$  cidades e retornar ao ponto de partida. Qual rota ele deve seguir para minimizar a distância percorrida?

(O número de rotas possíveis pode ser até  $n!$ .)

Versão de **otimização:**

*Dado um grafo não-direcionado e ponderado  $G = (V, E)$ , com custos  $d_e$  nas arestas, encontrar um ciclo hamiltoniano de custo mínimo.*

Versão de **decisão:**

*Dado um grafo não-direcionado e ponderado  $G = (V, E)$ , com custos  $d_e$  nas arestas, e um valor  $D$ , decidir se  $G$  tem um ciclo hamiltoniano de custo  $\leq D$ .*

## Outros problemas $\mathcal{NP}$ -completos

- Problema do **Caixeiro-Viajante** (TSP)

**Relato original:** Um caixeiro precisa viajar para  $n$  cidades e retornar ao ponto de partida. Qual rota ele deve seguir para minimizar a distância percorrida?

(O número de rotas possíveis pode ser até  $n!$ .)

Versão de **otimização:**

*Dado um grafo não-direcionado e ponderado  $G = (V, E)$ , com custos  $d_e$  nas arestas, encontrar um ciclo hamiltoniano de custo mínimo.*

Versão de **decisão:**

*Dado um grafo não-direcionado e ponderado  $G = (V, E)$ , com custos  $d_e$  nas arestas, e um valor  $D$ , decidir se  $G$  tem um ciclo hamiltoniano de custo  $\leq D$ .*

- Há uma redução simples do problema Ciclo Hamiltoniano para o problema do Caixeiro-Viajante.



# Resumo

- 1 Revisão do conteúdo e objetivo
- 2 Provas de  $\mathcal{NP}$ -completude
- 3 Complexidade de espaço**
- 4 Quiz
- 5 Síntese

# Complexidade de espaço

- **Definição:** um problema  $A$  possui **complexidade de espaço**  $f(n)$  se existe um algoritmo que, para toda instância de tamanho  $n$ , usa  $f(n)$  espaço (**memória**) no pior caso para resolvê-lo, e não há algoritmo com uso de espaço menor.
  - Definição de  $O(f(n))$  usual.



# Complexidade de espaço

- **Definição:** um problema  $A$  possui **complexidade de espaço**  $f(n)$  se existe um algoritmo que, para toda instância de tamanho  $n$ , usa  $f(n)$  espaço (**memória**) no pior caso para resolvê-lo, e não há algoritmo com uso de espaço menor.
  - Definição de  $O(f(n))$  usual.
- **Definição:**  $PSPACE$  é a classe dos problemas que admitem algoritmos **determinísticos** que usam **espaço polinomial** no tamanho da entrada.

# Complexidade de espaço

- **Definição:** um problema  $A$  possui **complexidade de espaço**  $f(n)$  se existe um algoritmo que, para toda instância de tamanho  $n$ , usa  $f(n)$  espaço (**memória**) no pior caso para resolvê-lo, e não há algoritmo com uso de espaço menor.
  - Definição de  $O(f(n))$  usual.
- **Definição:**  $PSPACE$  é a classe dos problemas que admitem algoritmos **determinísticos** que usam **espaço polinomial** no tamanho da entrada.
- Alguns fatos:
  - $\mathcal{P} \in PSPACE$
  - $\mathcal{NP} \in PSPACE$

# Complexidade de espaço

- **Definição:** um problema  $A$  possui **complexidade de espaço**  $f(n)$  se existe um algoritmo que, para toda instância de tamanho  $n$ , usa  $f(n)$  espaço (**memória**) no pior caso para resolvê-lo, e não há algoritmo com uso de espaço menor.
  - Definição de  $O(f(n))$  usual.
- **Definição:**  $PSPACE$  é a classe dos problemas que admitem algoritmos **determinísticos** que usam **espaço polinomial** no tamanho da entrada.
- Alguns fatos:
  - $P \in PSPACE$
  - $\mathcal{NP} \in PSPACE$
- **Definição:**  $NPSPACE$  é a classe dos problemas que admitem algoritmos **não determinísticos** que usam **espaço polinomial** no tamanho da entrada.

# Complexidade de espaço

$$\mathcal{PSPACE} \stackrel{?}{=} \mathcal{NPSPACE}$$

# Complexidade de espaço

$$\mathcal{PSPACE} \stackrel{?}{=} \mathcal{NPSPACE}$$

- Sabemos que  $\mathcal{PSPACE} \subseteq \mathcal{NPSPACE}$ .

# Complexidade de espaço

$$\mathcal{PSPACE} \stackrel{?}{=} \mathcal{NPSPACE}$$

- Sabemos que  $\mathcal{PSPACE} \subseteq \mathcal{NPSPACE}$ .
- Complexidade de tempo e de espaço de algoritmos não-determinísticos:
  - Complexidade de tempo: algoritmos não-determinísticos parecem ter alguma vantagem. O tempo perdido com **Escolhas** erradas não pode ser recuperado!

# Complexidade de espaço

$$\mathcal{PSPACE} \stackrel{?}{=} \mathcal{NPSPACE}$$

- Sabemos que  $\mathcal{PSPACE} \subseteq \mathcal{NPSPACE}$ .
- Complexidade de tempo e de espaço de algoritmos não-determinísticos:
  - Complexidade de tempo: algoritmos não-determinísticos parecem ter alguma vantagem. O tempo perdido com **Escolhas** erradas não pode ser recuperado!
  - Complexidade de espaço: a memória pode ser reaproveitada! Todas as sequências de **Escolhas** podem ser simuladas usando “quase” o mesmo espaço.

# Complexidade de espaço

$$PSPACE \stackrel{?}{=} NPSPACE$$

- Sabemos que  $PSPACE \subseteq NPSPACE$ .
- Complexidade de tempo e de espaço de algoritmos não-determinísticos:
  - Complexidade de tempo: algoritmos não-determinísticos parecem ter alguma vantagem. O tempo perdido com **Escolhas** erradas não pode ser recuperado!
  - Complexidade de espaço: a memória pode ser reaproveitada! Todas as sequências de **Escolhas** podem ser simuladas usando “quase” o mesmo espaço.
  - Consequência: uma Máquina de Turing não determinística pode ser “simulada” por uma Máquina de Turing determinística sem usar muito mais espaço.



# Complexidade de espaço

$$\mathcal{PSPACE} \stackrel{?}{=} \mathcal{NPSPACE}$$

- Sabemos que  $\mathcal{PSPACE} \subseteq \mathcal{NPSPACE}$ .
- Complexidade de tempo e de espaço de algoritmos não-determinísticos:
  - Complexidade de tempo: algoritmos não-determinísticos parecem ter alguma vantagem. O tempo perdido com **Escolhas** erradas não pode ser recuperado!
  - Complexidade de espaço: a memória pode ser reaproveitada! Todas as sequências de **Escolhas** podem ser simuladas usando “quase” o mesmo espaço.
  - Consequência: uma Máquina de Turing não determinística pode ser “simulada” por uma Máquina de Turing determinística sem usar muito mais espaço.

$$\mathcal{PSPACE} = \mathcal{NPSPACE}.$$

# Resumo

- 1 Revisão do conteúdo e objetivo
- 2 Provas de  $\mathcal{NP}$ -completude
- 3 Complexidade de espaço
- 4 Quiz
- 5 Síntese

# Quiz

Seja  $X$  um problema que pertence à classe  $\mathcal{NP}$ .

Quais das seguintes afirmações são verdadeiras?

- Não existe algoritmo polinomial para  $X$ .
- Se existe um algoritmo determinístico polinomial que resolve  $X$ , então  $\mathcal{P} = \mathcal{NP}$ .
- Se  $X$  é  $\mathcal{NP}$ -difícil, então  $X$  é  $\mathcal{NP}$ -completo.

## Quiz

Seja  $X$  um problema que pertence à classe  $\mathcal{NP}$ .

Quais das seguintes afirmações são verdadeiras?

- Não existe algoritmo polinomial para  $X$ .
- Se existe um algoritmo determinístico polinomial que resolve  $X$ , então  $\mathcal{P} = \mathcal{NP}$ .
- Se  $X$  é  $\mathcal{NP}$ -difícil, então  $X$  é  $\mathcal{NP}$ -completo.

## Quiz

Seja  $A$  o problema de decisão de determinar se existe um ciclo em um grafo não direcionado. Quais das seguintes afirmações são verdadeiras?

(1)  $A$  está em  $\mathcal{P}$ .   (2)  $A$  está em  $\mathcal{NP}$ .

- Nenhuma
- Apenas 1
- Apenas 2
- Ambas, 1 e 2

## Quiz

Seja  $A$  o problema de decisão de determinar se existe um ciclo em um grafo não direcionado. Quais das seguintes afirmações são verdadeiras?

(1)  $A$  está em  $\mathcal{P}$ .    (2)  $A$  está em  $\mathcal{NP}$ .

- Nenhuma
- Apenas 1
- Apenas 2
- Ambas, 1 e 2

## Quiz

Seja  $X$  um problema  $\mathcal{NP}$ -completo e  $Q$  e  $R$  dois problemas de decisão.  
 $Q$  é polinomialmente redutível a  $X$ , e  $X$  é polinomialmente redutível a  $R$ .

Quais das seguintes afirmações são verdadeiras?

- O problema  $Q$  é  $\mathcal{NP}$ -difícil.
- O problema  $R$  é  $\mathcal{NP}$ -difícil.
- O problema  $Q$  é  $\mathcal{NP}$ -completo.
- O problema  $R$  é  $\mathcal{NP}$ -completo.

## Quiz

Seja  $X$  um problema  $\mathcal{NP}$ -completo e  $Q$  e  $R$  dois problemas de decisão.  
 $Q$  é polinomialmente redutível a  $X$ , e  $X$  é polinomialmente redutível a  $R$ .

Quais das seguintes afirmações são verdadeiras?

- O problema  $Q$  é  $\mathcal{NP}$ -difícil.
- O problema  $R$  é  $\mathcal{NP}$ -difícil.
- O problema  $Q$  é  $\mathcal{NP}$ -completo.
- O problema  $R$  é  $\mathcal{NP}$ -completo.



# Quiz

Um problema  $A$  é polinomialmente redutível ao problema **CLI**, e **CLI** é polinomialmente redutível a  $A$ .

Quais das seguintes afirmações podem ser inferidas dessas reduções?

- $A$  não é nem  $\mathcal{NP}$ , nem  $\mathcal{NP}$ -difícil.
- $A$  é  $\mathcal{NP}$ , mas não é  $\mathcal{NP}$ -completo.
- $A$  é  $\mathcal{NP}$ -difícil, mas não é  $\mathcal{NP}$ -completo.
- $A$  é  $\mathcal{NP}$ -completo.

## Quiz

Um problema  $A$  é polinomialmente redutível ao problema  $\mathbf{CLI}$ , e  $\mathbf{CLI}$  é polinomialmente redutível a  $A$ .

Quais das seguintes afirmações podem ser inferidas dessas reduções?

- $A$  não é nem  $\mathcal{NP}$ , nem  $\mathcal{NP}$ -difícil.
- $A$  é  $\mathcal{NP}$ , mas não é  $\mathcal{NP}$ -completo.
- $A$  é  $\mathcal{NP}$ -difícil, mas não é  $\mathcal{NP}$ -completo.
- $A$  é  $\mathcal{NP}$ -completo.

# Resumo

- 1 Revisão do conteúdo e objetivo
- 2 Provas de  $\mathcal{NP}$ -completude
- 3 Complexidade de espaço
- 4 Quiz
- 5 Síntese**

# Síntese

- Temos um repertório com diversos problemas  $\mathcal{NP}$ -completos, os quais podem ser usados para mostrar a complexidade de problemas reais e para provar  $\mathcal{NP}$ -completude de outros problemas.

# Material bibliográfico e exercícios

U. Manber. Introduction to Algorithms. – **Cap. 11.**

**Exercícios:** ver exercícios no final do Capítulo 11.

Bibliografia complementar:

*Combinatorial Optimization: Algorithms and Complexity*  
C.H. Papadimitriou e K. Steiglitz, Dover, 1982.

*The Design and Analysis of Computer Algorithms*  
A.V. Aho, J.E. Hopcroft e J.D. Ullman, Addison-Wesley, 1974.

# Dúvidas

Dúvidas?