

**Provas da aula 11 - Caminhos mínimos**

Seguem provas dos resultados apresentados na aula 11.

**1. Teorema (subestrutura ótima de caminhos).** Seja  $(G, w)$  um grafo direcionado **sem ciclos negativos** e seja

$$P = (v_1, v_2, \dots, v_k)$$

um caminho mínimo de  $v_1$  a  $v_k$ . Então para quaisquer índices  $i, j$  com  $1 \leq i \leq j \leq k$ , o subcaminho

$$P_{ij} = (v_i, v_{i+1}, \dots, v_j)$$

é um caminho mínimo de  $v_i$  a  $v_j$ .

**Prova.** Dado um digrafo  $G$  sem ciclos negativos, sejam  $P = (v_1, v_2, \dots, v_k)$  um caminho mínimo de  $v_1$  a  $v_k$  e  $P_{ij} = (v_i, v_{i+1}, \dots, v_j)$  o subcaminho de  $v_i$  até  $v_j$  em  $P$  com  $1 \leq i \leq j \leq k$ . Note que:

$$P = P_{1i}P_{ij}P_{jk}$$

Denote por  $Q_{ij}$  um caminho mínimo em  $G$  de  $v_i$  até  $v_j$ . Desejamos provar que o custo de  $P_{ij}$  é igual ao de  $Q_{ij}$ . Para isso, suponhamos o contrário, ou seja, que o custo de  $P_{ij}$  é maior:

$$\omega(P_{ij}) > \omega(Q_{ij})$$

Assim, o passeio  $P_{ij}^Q = P_{1i}Q_{ij}P_{jk}$  de  $v_1$  até  $v_k$ , obtido ao substituir  $P_{ij}$  por  $Q_{ij}$  em  $P$ , tem custo menor que  $P$ :

$$\omega(P_{ij}^Q) = \omega(P_{1i}) + \omega(Q_{ij}) + \omega(P_{jk}) < \omega(P_{1i}) + \omega(P_{ij}) + \omega(P_{jk}) = \omega(P)$$

Como visto em aulas anteriores, todo passeio de um vértice  $u$  a um vértice  $v$  induz pelo menos um caminho de  $u$  até  $v$ , que pode ser obtido removendo ciclos do passeio. Desta forma, ao remover os ciclos de  $P_{ij}^Q$  obtemos um caminho  $P'$  de  $v_1$  até  $v_k$ . Denotemos por  $\mathcal{C}$  o conjunto de ciclos removidos de  $P_{ij}^Q$ , então temos:

$$\omega(P') = \omega(P_{ij}^Q) - \sum_{C \in \mathcal{C}} \omega(C)$$

Note que  $P'$  é um caminho de  $v_1$  até  $v_k$ , logo o custo de  $P'$  não pode ser menor que o custo de  $P$  que é um caminho mínimo de  $v_1$  até  $v_k$ . Portanto:

$$\omega(P) \leq \omega(P') = \omega(P_{ij}^Q) - \sum_{C \in \mathcal{C}} \omega(C) < \omega(P) - \sum_{C \in \mathcal{C}} \omega(C)$$

Isso implica que  $\sum_{C \in \mathcal{C}} \omega(C) < 0$ , ou seja, que há pelo menos um ciclo negativo em  $G$ , o que é uma contradição. Portanto, a nossa suposição de que  $P_{ij}$  não fosse um caminho mínimo é falsa.

## 2. Propriedades de algoritmos baseados em relaxação:

(a) **Limite superior:** Vale  $d[v] \geq \text{dist}(s, v)$  e, tão logo  $d[v]$  alcança  $\text{dist}(s, v)$ , nunca mais muda.

**Prova.** Suponha que a propriedade não vale. Logo  $\exists u \in V$  tal que, em algum momento,  $d[u] < \text{dist}(s, u)$ . Seja então  $x$  o primeiro vértice para o qual  $d[x] < \text{dist}(s, x)$  em algum momento durante o algoritmo.

A única forma de modificar o valor  $d[x]$  é chamando o *Relax*. Seja  $(y, x)$  a aresta relaxada no momento em que  $d[x]$  muda para  $d[x] < \text{dist}(s, x)$ . Temos que:

$$\text{dist}(s, x) > d[x] = d[y] + \omega(y, x) \geq \text{dist}(s, y) + \omega(y, x).$$

A primeira igualdade é dada pelo valor que toma  $d[x]$  na função *Relax*, e a segunda desigualdade, pelo fato de  $d[y] \geq \text{dist}(s, y)$ , já que  $x$  é o primeiro vértice para o qual  $d[x] < \text{dist}(s, x)$  e esta é a primeira vez que isso acontece.

Como  $\text{dist}(s, x)$  é a distância de um caminho mínimo de  $s$  até  $x$ , temos que:  $\text{dist}(s, x) \leq \text{dist}(s, y) + \omega(y, x)$ , que seria o custo de um caminho de  $s$  até  $x$  passando por  $y$ . Logo, chegamos:

$$\text{dist}(s, x) > \text{dist}(s, y) + \omega(y, x) \geq \text{dist}(s, x),$$

o que é uma contradição. Portanto, a nossa suposição é falsa, e a propriedade é verdadeira.

A segunda parte da propriedade afirma que, se  $d[u] = \text{dist}(s, u)$  para algum  $v \in V$ , então o valor  $d[u]$  nunca muda. Note que o  $d[u]$  só muda dentro do *Relax* e sempre diminui. Pela prova anterior,  $\text{dist}(s, u)$  é sempre menor ou igual que  $d[u]$ . Logo, quando  $d[u]$  alcança seu limitante inferior ( $\text{dist}(s, u)$ ), esse valor não pode diminuir mais e, portanto, nunca muda.

(b) **Inexistência de caminho:** Se não existe caminho de  $s$  a  $v$ , então  $d[v] = \infty$ .

**Prova.** A prova pode ser feita de forma análoga à do item anterior (tente fazer).

(c) **Subgrafo de predecessores:** Se  $d[v] < \infty$ , então o subgrafo dos predecessores induzido por  $\pi$  é um caminho de peso  $d[v]$ .

**Prova.** A prova pode ser feita de forma análoga à do item anterior (tente fazer).

(d) **Convergência:** Se  $p$  é um caminho mínimo de  $s$  até  $v$  terminando com a aresta  $(u, v)$  e  $d[u] = \text{dist}(s, u)$ , então ao relaxar  $(u, v)$ ,  $d[v] = \text{dist}(s, v)$ , que nunca mais muda.

**Prova.** Se no momento de relaxar  $(u, v)$  temos que  $d[v] > \text{dist}(s, v)$ , como  $\text{dist}(s, v) = \text{dist}(s, u) + \omega(u, v) = d[u] + \omega(u, v)$ , temos que  $d[v]$  ficaria com valor  $d[u] + \omega(u, v) = \text{dist}(s, v)$ , e, pela propriedade de **limite superior**, o valor não muda mais.

Caso contrário, pela propriedade de **limite superior**,  $d[v] = \text{dist}(s, v)$  que não muda. Assim seja qual for o caso, a propriedade é verdadeira.

(e) **Relaxamento de caminho:** Se  $p = (v_0, v_1, \dots, v_k)$  é um caminho mínimo de  $s = v_0$  a  $v_k$  e relaxamos as arestas de  $p$  na ordem  $(v_0, v_1)$ ,  $(v_1, v_2)$ ,  $\dots$ ,  $(v_{k-1}, v_k)$ , então  $d[v_k] = \text{dist}(s, v_k)$ .

A propriedade vale mesmo se tivermos realizado quaisquer outras relaxações durante a execução.

**Prova.** Esta propriedade pode ser mostrada por indução em  $k$ .

- *Caso base.*  $k = 0$ ,  $v_0 = s$  e na inicialização  $d[s] = 0 = \text{dist}(s, s)$ , que, pela propriedade de **limite superior**, não muda.

- *Passo.*  $k > 0$ . Note que  $p' = (v_0, v_1, \dots, v_{k-1})$  é um caminho mínimo de  $v_0$  até  $v_{k-1}$ , pelo **Teorema da subestrutura ótima de caminhos**. Assim, por hipótese de indução, ao relaxarmos as arestas de  $p'$  na ordem  $(v_0, v_1), (v_1, v_2), \dots, (v_{k-2}, v_{k-1})$ , temos  $d[v_{k-1}] = \text{dist}(s, v_{k-1})$ .

Observe que as condições da propriedade de **Convergência** são satisfeitas para a aresta  $(v_{k-1}, v_k)$ , portanto, ao relaxá-la, teremos que  $d[v_k] = \text{dist}(s, v_k)$ .